



# P2006T MRI Surveillance System

## Plataforma aérea multiescenario para reconocimiento e identificación

El P2006T MRI es un sistema aéreo de vigilancia marítima diseñado para explorar la zona económica exclusiva (EEZ) con un coste de explotación sumamente bajo.

Debido a su versatilidad, ejecuta todas las misiones que se requieren en el escenario marítimo.

Un sistema de vanguardia integrado en una plataforma aérea económica y fiable.

El diseño del sistema se basa en cuatro pilares principales:

- Utilización de un avión de costes operativos imbatibles.
- Empleo de un radar aéreo de búsqueda e identificación contrastado.
- Uso de sensores ópticos diurno e infrarrojo de gran formato y largo alcance estabilizados.
- Integración de un sistema de identificación automática de embarcaciones (AIS).

El resultado final es un excelente sistema aéreo de vigilancia marítima capaz de ejecutar todas las misiones requeridas en un escenario marítimo y de mejorar eficientemente el rango de detección y las prestaciones de cualquier sistema de vigilancia costera existente.

Datalink IOS



SATCOM



Consola operador



Glass Cockpit



Control remoto



AIS



Sensor EO/IR



Ordenador de misión



Radar AESA



## Sistema de misión

Es el núcleo del MRI y el resultado de años de experiencia en sistemas de vigilancia.

Concebido como un sistema software de última generación, realiza una integración completa de la información adquirida por todos los sensores, permite su control y gestiona la comunicación con la estación de tierra.

Todos los sistemas son integrados en una única aplicación software que controla los sensores, recoge, fusiona y graba los datos recibidos por ellos, presentando toda la información en una única imagen dinámica.

El concepto operativo es intuitivo y potente, combinando y explotando al máximo las prestaciones de cada sensor.

## Características

- Radar multimodo AESA.
- Sensor electro-óptico e infrarrojo.
- Sistema de identificación automática (AIS).
- Datalink bidireccional basado en IP.
- SATCOM.
- Sistema de misión integrado.
- Sensores por control remoto.
- Completa solución de soporte en tierra:
  - Unidad de potencia en tierra (GPU).
  - Estación terrestre móvil (MGS).
  - Estación de apoyo en tierra (GSS).
  - Centro de mando y control (CCC).

## Datos generales

|                      |                                      |
|----------------------|--------------------------------------|
| Tripulación de vuelo | 2                                    |
| Motores              | Rotax 91 2S3 de 98 hp AVGAS/MOGAS    |
| Aviónica             | IFR Glass Cockpit Display Garmin 950 |

## Rendimiento

|                              |                 |
|------------------------------|-----------------|
| Autonomía máx.               | 4 horas*        |
| Consumo medio de combustible | 36 l/h.         |
| Velocidad de ascenso         | 1.000 pies/min. |
| Máx. velocidad crucero       | 140 nudos       |
| Velocidad de patrulla        | 100 nudos       |
| Velocidad de despegue        | 450 m.          |
| Distancia de aterrizaje      | 350 m.          |
| Techo de vuelo               | 14.000 pies     |
| MTOW                         | 1.230 kg.       |
| Alcance                      | 150 MN.         |

\*Reserva de 30 min. funcionamiento con MTOW, ISA.

Sistema aéreo de vigilancia marítima  
de coste operativo inigualable



indracompany.com

Avda. de Bruselas, 35  
28108 Alcobendas  
Madrid, España

T +34 91 627 10 00  
info@indracompany.com

Indra se reserva el  
derecho de modificar  
estas especificaciones  
sin notificación previa

indra